Течение тонкого слоя пластически анизотропного материала по грани упругого параллелепипеда

к.т.н. проф. Бодунов М.А., Бородин И.В., к.ф.-м.н. доц. Кийко Л.К. Университет машиностроения (495) 2230523, m.a.bodunov@mail.ru, xborodin@gmail.com, vm@mami.ru

Аннотация. В работе представлена постановка и исследование задачи о течении тонкого слоя пластически анизотропного материала по грани упругого параллелепипеда, сформулированной в рамках обобщенной на случай анизотропии теории течения в тонком слое.

<u>Ключевые слова:</u> анизотропия свойств материала, деформируемость инструмента, тонкий слой.

Процессы пластического течения в тонком слое металла обладают рядом особенностей, в частности, для них характерны высокие удельные давления, на порядок превышающие величины сдвиговых напряжений. Возникающие под их действием, а также вследствие конечной жёсткости инструмента деформации, достигают величин, соизмеримых с толщиной обрабатываемой детали. А значит, неучёт этих деформаций при проектировании технологической оснастки может отрицательно сказаться на получении детали в точности заданной геометрии.

Кроме того, важная в практических приложениях проблема течения тонких пластических слоев в условиях анизотропии свойств материала и контактного трения на сегодня практически не исследована. В представленной работе приводится постановка и решение задачи течения тонкого слоя пластически анизотропного материала по грани упругого параллелепипеда.

Предположим, что оба инструмента обладают одинаковыми физическими свойствами и геометрией, тогда можно допустить, что при сближении инструментов срединная плоскость слоя остаётся неизменной, что позволяет вследствие симметрии процесса рассматривать течение слоя вдвое меньшей толщины, ограниченного снизу упругим инструментом, а сверху – абсолютно жёстким телом [1, 2] (рисунок 1).



Рисунок 1. Общая схема процесса

Соотношение, определяющее контактное давление [1, 7]:

$$\left(\frac{\partial P}{\partial x}\right)^2 + \beta^2 \left(\frac{\partial P}{\partial y}\right)^2 = \frac{4\tau_s^2}{h^2},\tag{1}$$

где: τ_s – предел текучести материала пластического слоя на сдвиг,

β – параметр анизотропии.

Граничные условия для (1) определяются из следующих соображений: если контур Г свободен от внешних воздействий ($\sigma_{xx} = \sigma_{yy} = 0$), то $P(x_0, y_0) = \sigma_s$; если граница является пазом, так что в него может свободно втекать металл слоя, а ширина паза порядка или меньше толщины слоя h, то приближённым условием свободного втекания будет $P(x_0, y_0) = 2\sigma_s$ [1, 5, 7]. В общем случае запишем:

$$P(x_0, y_0) = \lambda \sigma_s, \qquad (2)$$

где: λ – множитель порядка единицы, $(x_0; y_0)$ – точки, принадлежащие фиксированному контуру Г.

Толщина слоя $h(x, y) = h_0 + w(x, y)$ в выражении (1) определяется при общей постановке задачи в процессе решения; в простейшем варианте, когда известна функция жёсткости K(x, y; x', y') тела инструмента, для *w* имеем:

$$w(x,y) = \iint_{S} K(x,y,x',y') p(x',y') dx' dy'.$$
(3)

Определение функции влияния *К* для произвольного упругого трёхмерного тела представляет собой самостоятельную трудную задачу, поэтому для нахождения *w* ставится задача теории упругости для тел инструментов. Запишем основные её соотношения, которыми определяется напряженно-деформируемое состояние тела инструмента.

Формулы Коши:

$$\varepsilon_{xx} = \frac{\partial u_x}{\partial x}; \qquad \varepsilon_{xz} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_z}{\partial x} + \frac{\partial u_x}{\partial z} \right);$$

$$\varepsilon_{yy} = \frac{\partial u_y}{\partial y}; \qquad \varepsilon_{yz} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_z}{\partial y} + \frac{\partial u_y}{\partial z} \right);$$

$$\varepsilon_{zz} = \frac{\partial u_z}{\partial z}; \qquad \varepsilon_{xy} = 0.$$
(4)

Соотношения Ламе:

$$\begin{aligned}
\sigma_{xx} &= \lambda \theta + 2\mu \varepsilon_{xx}; & \sigma_{xz} &= 2\mu \varepsilon_{xz}; \\
\sigma_{yy} &= \lambda \theta + 2\mu \varepsilon_{yy}; & \sigma_{yz} &= 2\mu \varepsilon_{yz}; \\
\sigma_{zz} &= \lambda \theta + 2\mu \varepsilon_{zz}; & \sigma_{xy} &= 0.
\end{aligned}$$
(5)

Уравнения равновесия в форме Ламе:

$$\begin{cases} (\lambda + \mu) \frac{\partial \theta}{\partial x} + \mu \ \Delta u_x = 0; \\ (\lambda + \mu) \frac{\partial \theta}{\partial y} + \mu \ \Delta u_y = 0; \\ (\lambda + \mu) \frac{\partial \theta}{\partial z} + \mu \ \Delta u_z = 0; \end{cases}$$
(6)

здесь: Δ – оператор Лапласа, $\theta = \varepsilon_{xx} + \varepsilon_{yy} + \varepsilon_{zz}$.

С учётом допущения об идентичности свойств тел инструментов представим схематично геометрию процесса течения. На рисунке 2 изображена «нижняя» его часть, а «верхняя» отсечена плоскостью симметрии $z = h_0$.



Рисунок 2. Модель технологического процесса

Запишем граничные условия задачи теории упругости:

$$\begin{cases} 1. \ z = -H: \ u_{z} = 0; \ \sigma_{xz} = 0; \ \sigma_{yz} = 0 \\ 2. \ z = 0: \\ S1: \ \sigma_{zz} = -p; \ \sigma_{xz} \cong 0; \ \sigma_{yz} \cong 0 \\ S2: \ \sigma_{zz} = 0; \ \sigma_{xz} = 0; \ \sigma_{yz} = 0 \\ 3. \ \text{боковая поверхность } \Gamma_{2}: \\ \sigma_{ij}n_{j} = 0 \end{cases}$$
(7)

Здесь в области, занятой слоем, касательные напряжения приняты равными нулю, так как их влияние на нормальные перемещения контактных поверхностей существенно меньше, чем нормальных, следовательно, с точностью до величин порядка h_0/a ими можно пренебречь [5].

С помощью соотношений Ламе (6) граничные условия (7) можно записать в перемещениях:

1.
$$z = -H$$
: $u_z = 0;$ $\frac{\partial u_x}{\partial z} = 0;$ $\frac{\partial u_y}{\partial z} = 0;$
2. $z = 0, S1:$ $(2\mu + \lambda)\frac{\partial u_z}{\partial z} + \lambda \left(\frac{\partial u_x}{\partial x} + \frac{\partial u_y}{\partial y}\right) = -P(x, y);$
 $\frac{\partial u_z}{\partial x} + \frac{\partial u_x}{\partial z} = 0;$
 $\frac{\partial u_z}{\partial y} + \frac{\partial u_y}{\partial z} = 0;$
 $z = 0, S2:$ $(2\mu + \lambda)\frac{\partial u_z}{\partial z} + \lambda \left(\frac{\partial u_x}{\partial x} + \frac{\partial u_y}{\partial y}\right) = 0;$ (8)
 $\frac{\partial u_z}{\partial x} + \frac{\partial u_x}{\partial z} = 0;$
 $\frac{\partial u_z}{\partial y} + \frac{\partial u_y}{\partial z} = 0;$
3. боковая поверхность $\Gamma_2:$
 $\sigma_{ij}n_j = 0.$

Таким образом, краевая задача для определения давления P в слое и его толщины h поставлена полностью: если учесть, что $u_z\Big|_{z=0} = w(x, y)$, то задача сводится к совместному решению системы уравнений теории упругости (7), (8) и уравнений течения (1), (2).

Как видно, это совокупность сложных нелинейных взаимосвязанных уравнений, полное исследование которой возможно только современными численными методами. Используем для исследования задачи метод последовательных приближений [5, 8, 9], принимая тот факт, что замена переменной $y = \beta \eta$ в (1) вида приводит к математически тождественной задаче, решение которой представлено в [10]. Ниже представлены результаты проведенных расчетов для различных значений параметров задачи в прямоугольной и эллиптической областях (рисунок 3).





Рисунок 3. Области течения



Известия МГТУ «МАМИ» № 3(21), 2014, т. 4



Представленные результаты показывают, что 5-ое приближение (а для некоторых задач уже 2-ое и 3-е) можно считать точным решением в рамках данной постановки. На рисунке 7 представлен вид функции давления в 5-ом приближении в сечении плоскостью y = 0 для относительных толщин $\frac{h}{L} = \frac{1}{10}, \frac{1}{20}$ и параметра $\beta = 0,7, 1, 1,25$.





Сечение функции давления P(x; y) плоскостью y = 0 для различных значений параметра анизотропии.

Выводы

- 1. Установлена фактическая сходимость метода последовательных приближений, предложенного для решения системы интегро-дифференциальных уравнений.
- 2. Характер поверхности перемещений качественным образом не зависит от параметров задачи.
- 3. Значение параметра анизотропии может оказать существенное влияние на скорость сходимости метода, поскольку влияет на распределение давления в слое, тем самым подтверждаются полученные ранее результаты исследований – увеличение давления приводит к снижению скорости сходимости метода. Очевидно, первое приближение является грубым, но второе, для ряда значений параметров задачи, может дать довольно точную оценку величины упругих перемещений контактных поверхностей инструмента.
- 4. Обнаружено, что для ряда параметров решение задачи течения тонкого слоя по грани упругого параллелепипеда эквивалентно решению задачи о течении тонкого слоя по поверхности упругого полупространства.

Литература

- 1. Ильюшин А.А. Вопросы теории течения пластического вещества по поверхностям // Прикл. матем. и мех. 1954, т. 18, № 3. с. 265-288.
- 2. Ильюшин А.А. Полная пластичность в процессах течения между жесткими поверхностями, аналогия с песчаной насыпью и некоторые приложения // Прикл. матем. и мех. – 1955, т. 19, № 6. – с. 693-713.
- 3. Кийко И.А. Теория пластического течения в тонком слое металла. М.: Инст. мех. МГУ, 1971. 66 с.
- 4. Качанов Л.М. Основы теории пластичности // М., Наука. 1969. 420 с.
- 5. Кийко И.А. Вариационный принцип в задачах течения тонкого слоя пластического вещества // ДАН СССР. 1964, т. 157, № 3. с. 551-553.

- 6. Бодунов Д.М. Течение тонкого слоя идеально-пластического материала по деформируемым поверхностям: Дис... канд. физ.-мат.н. – М., МГТУ МАМИ, 2004. – 163 с.
- 7. Кийко И.А. Анизотропия в процессах течения тонкого пластического слоя//ПММ, 2006, т.70, вып.2, с. 344-351.
- 8. Бодунов Д.М., Бодунов М.А., Коваленко П.В. Задача о течении пластического вещества в фиксированной области, имеющей форму равнобокой трапеции. Инструмент упругое полупространство. Известия МГТУ «МАМИ», 2007, №2(4), с. 229-239.
- 9. Коваленко П.В. Течение тонкого слоя пластического материала по грани упругодеформируемого инструмента, Дис... канд. физ.-мат.н. – М., МГТУ МАМИ, 2009. – 129 с.
- 10. Бодунов Д.М., Бодунов М.А., Бородин И.В. Течение тонкого слоя пластически анизотропного материала по поверхности упругого полупространства, Известия МГТУ «МАМИ», 2013, №1(6), с. 9-16.