

Параметры подобия и моделирование флаттера цилиндрической оболочки

д.ф.-м.н. проф. Кийко И.А., к.ф.-м.н. доц. Показеев В.В.
 МГУ им. М.В. Ломоносова, Университет машиностроения
 8(495) 223-05-23, vm@mami.ru

Аннотация. Исследуются параметры подобия в задаче флаттера цилиндрической оболочки. В качестве математической теории оболочек принята техническая теория в смешанной форме. Для избыточного давления принимается либо формула поршневой теории, либо формула линеаризованной теории потенциального обтекания. Физические условия моделирования получены из равенства параметров подобия модельного и натурального процессов.

Ключевые слова: цилиндрическая оболочка, флаттер, параметры подобия, физическое моделирование.

Исследование сверхзвукового флаттера упругой круговой цилиндрической оболочки ведутся давно и многими авторами; достижения на различных этапах развития прослеживаются по обзору [1], монографиям [2, 3], статье [4]. Все работы посвящены методам расчета критических параметров, среди которых основным является критическая скорость потока; ни в одной из работ не ставилась задача о параметрах подобия и правилах физического моделирования, другими словами – о теории эксперимента. В последние годы опубликованы работы [5-8] о моделировании флаттера упругих и вязкоупругих пластин. В них получен принципиально новый результат: в некоторых случаях оказалось возможным отказаться от полного геометрического подобия натурной и модельной пластин, т.е. установлено, что масштабы моделирования размеров в плане и по толщине могут быть различными.

В предлагаемой работе рассмотрена задача о флаттере упругой цилиндрической оболочки, обтекаемой внутренним или внешним сверхзвуковым потоком газа. В качестве математической теории оболочек принята техническая теория в смешанной форме [9]. Для избыточного давления использована либо линеаризованная теория потенциального обтекания (ЛПТ), либо поршневая теория (ПТ). Предложена упрощенная постановка. Определены безразмерные параметры подобия, их равенство в натурном и модельном процессах доставляет правила физического моделирования в рамках выбранной математической модели флаттера.

Уравнение колебаний оболочки

Оболочка в цилиндрической системе координат занимает область $S = \{(x, r, \theta) \mid r = R; 0 \leq \theta \leq 2\pi; 0 \leq x \leq \ell = \beta R\}$; она обтекается сверхзвуковым потоком газа (внутренним или внешним) с невозмущенными параметрами p_0, ρ_0, a_0, u_0 – соответственно давление, плотность, скорость звука, скорость потока. Уравнения технической теории в смешанной форме имеют вид:

$$D\Delta^2 w - \frac{1}{R} \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} - \frac{1}{R^2} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \frac{\partial^2 F}{\partial \theta^2} - \frac{1}{R^2} \frac{\partial^2 w}{\partial \theta^2} \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} + \frac{2}{R^2} \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial \theta} \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial \theta} = q,$$

$$\Delta^2 F + \frac{Eh}{R} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{Eh}{R^2} \left[\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \frac{\partial^2 w}{\partial \theta^2} - \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x \partial \theta} \right)^2 \right] = 0. \quad (1)$$

Здесь w, F – функции прогибов и усилий, $D = Eh^3 / (12(1-\nu^2))$ – цилиндрическая жесткость; E, ν, ρ – модуль Юнга, коэффициент Пуассона и плотность материала оболочки, h – её толщина. Нормальное давление q представляет собой сумму трех слагаемых: статического давления p_0 , силы инерции $-\rho h \partial^2 w / \partial t^2$ и избыточного давления p . По теории

$$p = -\rho_0 \left(\frac{\partial \varphi}{\partial t} + u_0 \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right)_{r=R}. \quad (2)$$

Потенциал возмущенного потока подчиняется уравнению:

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \theta^2} - (M^2 - 1) \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} - \frac{2M}{a_0} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t \partial r} - \frac{1}{a_0^2} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = 0 \quad (3)$$

и граничному условию не проникания:

$$\left. \frac{\partial \varphi}{\partial r} \right|_{r=R} = \frac{\partial w}{\partial t} + u_0 \frac{\partial w}{\partial x}, \quad (4)$$

здесь $M = u_0 / a_0 > 1$ – число Маха. По формуле ПТ для p полагаем:

$$p = -\frac{\gamma p_0}{a_0} \left(\frac{\partial w}{\partial t} + u_0 \frac{\partial w}{\partial x} \right). \quad (5)$$

Здесь γ – показатель политропы газа. Приведем систему (1)-(5) к безразмерному виду. Координаты x , r отнесем к радиусу R , прогиб w – к толщине h , время – к $t_1 = \beta R \sqrt{R} / (c_0 \sqrt{h})$, $c_0^2 = E / \rho$, функцию усилий – к $F_0 = Eh^2 R$, оставим за безразмерными величинами прежние обозначения; в результате из (1) получим систему:

$$\Delta^2 w - A_0 \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} - A_1 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \frac{\partial^2 F}{\partial \theta^2} - A_1 \frac{\partial^2 w}{\partial \theta^2} \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} + 2A_1 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial \theta} \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial \theta} = A_2 - A_3 \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} + \frac{12(1-v^2)R^4}{Eh^4} p, \quad (6)$$

$$\Delta^2 F + \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + A_1 \left[\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \frac{\partial^2 w}{\partial \theta^2} - \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x \partial \theta} \right)^2 \right] = 0.$$

Здесь введены обозначения:

$$A_0 = \frac{12(1-v^2)R^2}{h^2}, \quad A_1 = \frac{12(1-v^2)R^2}{h}, \quad A_2 = \frac{12(1-v^2)p_0 R^4}{Eh^4}, \quad A_4 = \frac{h}{R}, \quad A_3 = \frac{12(1-v^2)R}{\beta^2 h}. \quad (7)$$

В случае, когда p определяется по формуле ПТ (5), последнее слагаемое справа в первом уравнении (6) примет вид:

$$\frac{12(1-v^2)R^4}{Eh^4} p = -A_4 \frac{\partial w}{\partial t} - A_5 M \frac{\partial w}{\partial x}, \quad (8)$$

в котором обозначено:

$$A_4 = \frac{12(1-v^2)R^4}{Eh^4} p = -A_4 \frac{\partial w}{\partial t} - A_5 M \frac{\partial w}{\partial x}. \quad (9)$$

Отнесем потенциал возмущения к $\varphi_1 = Ra_0$, оставив для φ прежние обозначение, уравнение (3) запишем в безразмерном виде:

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \theta^2} - (M^2 - 1) \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} - 2MB_0 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t \partial r} - B_0^2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = 0, \quad (10)$$

здесь обозначено:

$$B_0 = c_0 \sqrt{h} / (\beta a_0 \sqrt{R}). \quad (11)$$

Граничное условие (4) примет вид:

$$\left. \frac{\partial \varphi}{\partial r} \right|_{r=1} = B_0 \frac{h}{R} \frac{\partial w}{\partial t} + M \frac{h}{R} \frac{\partial w}{\partial x}. \quad (12)$$

Для слагаемого с избыточным давлением p в (6) получим в рамках ЛПТ:

$$\frac{12(1-v^2)R^4}{Eh^4} p = \left(-B_1 \frac{\partial \varphi}{\partial t} - B_2 M \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right)_{r=1}. \quad (13)$$

Здесь введены дополнительные параметры:

$$B_1 = \frac{12(1-v^2)a_0}{\beta c_0} \left(\frac{R}{h} \right)^{7/2}, \quad B_2 = \frac{12(1-v^2)a_0^2 R^4}{h^4 c_0^2}. \quad (14)$$

Параметры подобия

Представим себе два процесса – натуральный и модельный; под модельным процессом будем подразумевать как правило, лабораторный или промышленный эксперимент. Запишем математическую модель флаттера (ПТ или ЛПТ) для натурального и модельного процессов; решение каждой задачи зависит только от безразмерных коэффициентов, следовательно, если соответствующие коэффициенты равны, то решения тождественны (предполагается, что решения существуют и единственны, граничные условия принимаются однородными и не содержащими новых параметров). Это означает, что в соответствующие моменты времени во всех соответствующих точках природы и модели все безразмерные величины, характеризующие процесс колебаний, равны между собой. Равенства коэффициентов называются условиями подобия, а следствия из них, при определенных дополнительных предположениях, – правилами моделирования или теорией эксперимента. Подчеркнем, что эти правила зависят от принятой математической модели явления. В дальнейшем всем параметрам модельного процесса присвоим индекс m , а параметрам натурального процесса – индекс n .

1. *Модель ПТ.* Уравнения (6)-(9) содержат следующие независимые параметры:

$$\chi_1 = \frac{\alpha R^2}{h^2}, \quad \chi_2 = \frac{\alpha R}{h}, \quad \chi_3 = \frac{\alpha p_0 \ell^4}{E h^4}, \quad \chi_4 = \frac{h}{R}, \quad \chi_5 = \frac{\alpha R}{\beta^2 h},$$

$$\chi_6 = \frac{\alpha \gamma p_0 c_0}{\beta E b_0} \left(\frac{R}{5} \right)^{5/2}, \quad \chi_7 = \frac{\alpha \gamma p_0 R^3}{E h^3} M, \quad \alpha = 1 - v^2.$$

Из равенств $\chi_s^m = \chi_s^n$ при $s = 1, 2, 4$ с необходимостью следует $\alpha^m = \alpha^n$, т.е. равенство $v^m = v^n$, а также $h^m / h^n = R^m / R^n$. Из условия $\chi_5^m = \chi_5^n$ получаем $\beta^m = \beta^n$, а из равенства $\chi_3^m = \chi_3^n$ – соотношение:

$$\left(\frac{p_0}{E} \right)^m = \left(\frac{p_0}{E} \right)^n. \quad (15)$$

Оставшиеся условия $\chi_0^m = \chi_0^n$, $\chi_7^m = \chi_7^n$ приводят соответственно к равенствам (по умолчанию принимаем $\gamma^m = \gamma^n$):

$$\left(\frac{c_0}{a_0} \right)^m = \left(\frac{c_0}{a_0} \right)^n, \quad M^m = M^n. \quad (16)$$

Отношение скоростей звука a_0^n / a_0^m по теории одномерного потока выражается через отношение давлений $a_0^n / a_0^m = (p_0^m / p_0^n)^k$, $k = (\gamma - 1) / (2\gamma)$, поэтому исключение a_0 из уравнений (15), (16) приводит к нетривиальному условию моделирования:

$$\frac{c_0^n}{c_0^m} = \left(\frac{E^m}{E^n} \right)^k. \quad (17)$$

Значения коэффициентов Пуассона конструкционных материалов и сплавов различаются незначительно, поэтому разность $|\alpha^m - \alpha^n| = |(v^2)^m - (v^2)^n| = |v^m - v^n| (v^m + v^n)$ не превышает нескольких процентов, поскольку $v^m + v^n < 1$. Правила моделирования, основанные

на равенствах (15)-(17) следует признать приближенными; строгое выполнение всех условий $\chi_s^m = \chi_s^n$ приводит к тривиальному случаю: оболочки геометрически подобны, сделаны из одного и того же материала, параметры потоков тождественны. Эксперимент в этом случае, по существу, сводится к проверке математической модели. Более интересен случай, когда натурные условия трудно воспроизвести в модельном процессе. Тогда формулы типа (15)-(17) дадут возможность предсказать (хотя и приближенно) поведение оболочки в натуре по измеренным величинам в эксперименте.

2. *Модель ЛПТ*. Из системы (6) и соотношений (10)-(14) выделяются безразмерные параметры, среди которых первые пять $\chi_s^m = \chi_s^n$ ($s = 1, 2, \dots, 5$) те же, что и в предыдущем пункте, остальные – новые:

$$\chi_6 = M, \chi_7 = \frac{c_0 \sqrt{h}}{\beta a_0 \sqrt{R}}, \chi_8 = \frac{\alpha a_0}{\beta c_0} \left(\frac{R}{h} \right)^{7/2}, \chi_9 = \frac{\alpha a_0^2 R^4}{c_0^2 h^4} M.$$

Анализ системы $\chi_s^m = \chi_s^n$ ($s = 1, 2, \dots, 9$), аналогичный проделанному выше, приводит к выводу о том, что условия подобия и правила моделирования остаются теми же, что и в предыдущем пункте. Нам представляется, что основная роль в этом выводе принадлежит сложной нелинейной системе (6) уравнений колебаний оболочки.

Замечание. В граничные условия на торцах оболочки может входить коэффициент Пуассона; это, как отмечено выше, не скажется на результате.

Простейший вариант моделирования

В системе (1) сделаем максимальные упрощения. Во втором уравнении опустим квадратную скобку; в первом уравнении действие давления p_0 представим в форме осесимметричного безмоментного состояния [10], так что нелинейные слагаемые примут вид:

$$\frac{1}{R^2} \frac{\partial^2 F}{\partial \theta^2} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \cong p_0 R \frac{\partial^2 w}{\partial x^2}, \quad \frac{1}{R^2} \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} \frac{\partial^2 w}{\partial \theta^2} \cong \frac{1}{2R^2} p_0 R \frac{\partial^2 w}{\partial \theta^2}.$$

Вместо системы (1) получим:

$$\Delta^2 F + \frac{Eh}{R} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} = 0, \quad D\Delta^2 w - \frac{1}{R} \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} - p_0 R \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} - \frac{1}{2R^2} p_0 R \frac{\partial^2 w}{\partial \theta^2} = q. \quad (18)$$

Для избыточного давления примем формулу ПТ, поэтому q будет иметь вид:

$$q = -\rho h \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} - \frac{\gamma p_0}{a_0} \left(\frac{\partial w}{\partial t} + u_0 \frac{\partial w}{\partial x} \right). \quad (19)$$

Приведем уравнения (18), с учетом выражения (19), к безразмерному виду по правилам, изложенным выше; примем дополнительно $w = W \exp(\omega t)$, $F = \Phi \exp(\omega t)$, где ω , t – введенные безразмерные параметры. Система (18) преобразуется к виду:

$$\Delta^2 \Phi + \frac{\partial^2 W}{\partial x^2} = 0, \\ \Delta^2 W - A_0 \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} - A_5' \frac{\partial^2 W}{\partial x^2} - \frac{1}{2} A_5' \frac{\partial^2 W}{\partial \theta^2} + A_3 \omega^2 W + A_5 M W + A_4 \omega W = 0,$$

здесь введены обозначения:

$$A_0 = \frac{12(1-\nu^2)R^2}{h^2}, \quad A_3 = \frac{12(1-\nu^2)R}{\beta^2 h}, \quad A_5 = \gamma A_5'. \quad (20)$$

Коэффициенты A_4 , A_5 определены в (9). Будем, как и ранее, полагать $\gamma^m = \gamma^n$, $\nu^m = \nu^n$; после этого из набора коэффициентов (20) выделим четыре безразмерных параметра подобия:

$$\chi_1 = \frac{R^2}{h^2}, \chi_2 = \frac{R}{\beta^2 h} \omega^2, \chi_3 = \frac{p_0 R^3}{E h^3} M, \chi_4 = \frac{p_0 c_0}{\beta E a_0} \left(\frac{R}{h} \right)^{5/2} \omega.$$

Запишем равенства $\chi_s^m = \chi_s^n$ и последовательно их проанализируем.

1. $\chi_1^m = \chi_1^n$, следовательно $(R/h)^m = (R/h)^n$, радиусы и толщины подобны.
2. $\chi_2^m = \chi_2^n$, с учетом предыдущего имеем $(\omega/\beta)^m = (\omega/\beta)^n$.
3. $\chi_3^m = \chi_3^n$, получим равенство $(p_0 M / E)^m = (p_0 M / E)^n$.
4. $\chi_4^m = \chi_4^n$, получим равенство $(p_0 c_0 / (E a_0))^m = (p_0 c_0 / (E a_0))^n$.

Анализ этих соотношений приводит к следующим правилам моделирования. Как видно, параметр β , определяющий длину оболочки $\ell = \beta R$, остается свободным, поэтому определим отношение $\beta^m / \beta^n = \beta_0$. Тогда из второго соотношения получим:

$$\omega^n = \beta_0 \omega^m. \quad (21)$$

Размерная (физическая) частота ω_1 связана с безразмерной ω соотношением $\omega = t_1 \omega_1$. С учетом (21) отсюда следует:

$$\omega_1^n = (k_0 c_0^n / c_0^m) \omega_1^m, \quad k_0 = R^m / R^n. \quad (22)$$

Из третьего равенства получаем:

$$M^m = \frac{p_0^n}{p_0^m} \cdot \frac{E^m}{E^n} M^n. \quad (23)$$

Четвертое равенство, с учетом соотношения $a_0^n / a_0^m = (p_0^m / p_0^n)^k$, приводит к правилу моделирования:

$$\left(\frac{p_0^m}{p_0^n} \right)^{k_1} = \frac{c_0^n}{c_0^m} \cdot \frac{E^m}{E^n}, \quad k_1 = k + 1 = \frac{3\gamma - 1}{2\gamma}. \quad (24)$$

При организации эксперимента предполагается, что в натурном процессе известны параметры материала и потока. В эксперименте (на модели) находятся значения критических параметров – ω^m и M^m , а затем эти значения пересчитываются для натурального объекта по предлагаемым соотношениям.

Один из вариантов моделирования (организации эксперимента) может быть таким. Задаются k_0 , материал модели, предполагается также известными E^n , p_0^n , c_0^n ; из (24) определяются параметры потока p_0^m , a_0^m , а из (23) – число M^m и скорость потока $u_0^m = M^m a_0^m$. Из формулы (22) находится частота колебаний натурной оболочки по измеренной в эксперименте частоте ω_1^m .

Заметим, что упрощенный (и приближенный!) вариант математической модели естественно доставляет более широкие возможности моделирования.

Выводы

Установлены критерии подобия натурального и модельного процессов в задаче о флаттере цилиндрической оболочки, предложены некоторые возможные параметры моделирования. Физические условия моделирования получены из равенства параметров подобия модельного и натурального процессов. Результаты работы могут оказаться полезными при организации экспериментальных исследований.

Литература

1. Новичков Ю.Н. Флаттер пластин и оболочек // Механика деформируемого твердого тела.

- Итоги науки и техники. ВИНТИ. 1978. Т. 11. С. 67-122.
2. Болотин В.В. Неконсервативные задачи теории упругой устойчивости. М.: Физматгиз. 1961. 399 с.
 3. Алгазин С.Д., Кийко И.А. Флаттер пластин и оболочек. М. Наука. 2006. 247 с.
 4. Квачев К.В. Метод Ляпунова-Мовчана в одной задаче устойчивости колебаний цилиндрической оболочки // Вестник Чувашского государственного педагогического университета. Серия: Механика предельного состояния. 2012. № 2 (12). С. 57-66.
 5. Кийко И.А., Показеев В.В., Кийко С.И. Подобие и моделирование процесса колебаний пластины в сверхзвуковом потоке газа // Изв. ТулГУ. Сер. Математика. Механика. Информатика. 2011. № 3. С. 87-92.
 6. Кийко И.А., Показеев В.В., Кийко С.И. Подобие и моделирование пластины в сверхзвуковом потоке газа // Вопросы машиностроения и автоматизации. 2011. № 4. С. 109-111.
 7. Кийко И.А., Показеев В.В., Кийко С.И. Критерии подобия натурального и модельного процессов колебания пластины в сверхзвуковом потоке газа // В сб. Материалы конф. "Современные проблемы математики, механики, информатики". Тула. 2011. Изд. ТулГУ. С. 127-128.
 8. Показеев В.В., Кийко С.И. Параметры подобия и моделирования процессов колебаний пластины в сверхзвуковом потоке газа // Вестник Моск. ун-та. Сер. I. Матем. Механ. 2012. № 3. С. 39-45.
 9. Григолюк Э.И., Кабанов В.В. Устойчивость оболочек. М. Наука. 1976. 359 с. 10. Александров В.М. Гришин С.А. Динамика конической оболочки при внутреннем сверхзвуковом потоке // ПММ. 1994. Т. 58. № 4. С. 123-132.