- 3. Профилирование режущих инструментов в среде *t-flexcad* 3d/ Петухов Ю.Е. :Вестник машиностроения. 2003, № 8. с. 67.
- 4. Особенности проектирования фасонных фрез для обработки поверхностей с прямолинейными образующими/ Чулин И.В.: СТИН, 2011. № 12. с. 13-16.
- 5. Проектирование сборных фасонных фрез для обработки боковой поверхности «остряка» стрелочных переводов/ Чулин И.В.: Вестник МГТУ Станкин, 2011. № 1. с. 56-60.
- 6. Точность профилирования при обработке винтовой фасонной поверхности /Ю.Е.Петухов, П.В. Домнин: СТИН, №7-2011 с. 14-17.
- 7. Способ формообразования фасонной винтовой поверхности стандартным инструментом прямого профиля/ Ю.Е.Петухов, П.В. Домнин: Вестник МГТУ "Станкин", № 3 (15), 2011 с.102-106.
- 8. Компьютерное моделирование обработки винтовой канавки на заготовке концевой фрезы/ Ю.Е.Петухов, П.В., Домнин: "Известия МГТУ МАМИ" №2 (12), 2011, с. 156-164.
- 9. Решение обратной задачи профилирования на базе схемы численного метода заданных сечений /Ю.Е.Петухов, П.В., Домнин: "Инженерный журнал СПРАВОЧНИК", №11 2011 с. 26-29.
- 10. Ступенчатое сверло/ Гречишников В.А., Романов В.Б., Юнусов В.В. патент на полезную модель RUS 133446 17.04.2013

Экспериментальное определение осевых остаточных напряжений в поверхностном слое впадин крупных резьб

д.т.н. Овсеенко А.Н. 1 , к.т.н., Клауч Д.Н. 1 , Носов Д.П. 1 , д.т.н. Кудинов А.А. 1 , Болотин Г.А. 1 , Котов И.В. 2 1 ГНЦ РФ ОАО НПО «ЦНИИТМАШ», 2 ОАО «ЗиО - Подольск»

¹ ГНЦ РФ ОАО НПО «ЦНИИТМАШ», ² ОАО «ЗиО - Подольск» 8(495) 675-83-05, <u>dnklauch@cniitmash.ru</u>, 8(495) 747-10-25, zio@eatom.ru

Аннотация. В статье описана методика экспериментального определения осевых остаточных напряжений в поверхностном слое впадин (дна) крупных резьб и результаты определения напряжений в резьбе М64х6.

<u>Ключевые слова:</u> резьба, образец, поверхностный слой (ПС), деформации (перемещения), остаточные напряжения

Впадины резьбы являются сильными концентраторами напряжений, по которым при переменных нагрузках в основном происходят усталостные разрушения деталей с резьбой.

Наиболее важным показателем качества ПС, влияющим на сопротивление усталости, являются остаточные напряжения (их знак, величина и характер распределения). Определение и контроль остаточных напряжений в ПС резьбы связан с большими трудностями и наиболее надежно может проводиться механическими разрушающими методами. Для этого из деталей с крупной резьбой методами, не влияющими на остаточные напряжения (например электроэрозией), вырезаются продольные и кольцевые образцы требуемых размеров.

Осевые остаточные напряжения, т.е. напряжения, действующие в направлении продольной оси резьбы, определяются на продольном образце, размеры поперечного сечения которого должны быть такими, чтобы без большой погрешности его можно было считать прямоугольным. Для наружной резьбы (шпильки) М64х6 размеры и схема вырезки приведена на рисунке 1.

После вырезки определяется стрела прогиба f_0 в середине образца, вершины резьбы удаляются фрезерованием с последующим травлением до общей толщины образца 3,2 мм и толщины в зоне дна резьбы $\delta = 2,2$ мм (рисунок 2).

Остаточные напряжения в ПС дна резьбы на шпильке определяются как алгебраическая сумма напряжений, возникающих от деформаций образца при вырезке, и остаточных напряжений, рассчитанных по деформациям образца в процессе травления напряженного $\Pi C.\sigma_0(a) = \sigma_0^e(a) + \sigma_0^0(a)$; где: $\sigma_0^e(a)$ - линейная составляющая остаточных напряжений, определяемая по его относительному удлинению ε_e и изгибу (f_0 – стреле прогиба в середине

образца); $\sigma_0^{\mathfrak{g}}(a) = \sigma_u^{\mathfrak{g}}(a) + E \cdot \varepsilon_{\mathfrak{g}}$; $\sigma_0^0(a)$ - нелинейная составляющая остаточных напряжений, которая определяется по деформациям образца при удалении напряжённого слоя «*a*» травлением.

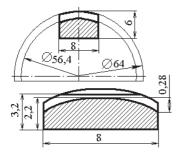


Рисунок 1. Размеры и схема вырезки продольного образца из шпильки M64x6, длина образца l=60...80 мм

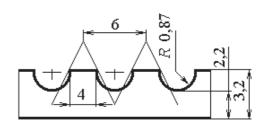


Рисунок 2. Размеры образца в зоне дна резьбы M64x6

При механической обработке глубина ПС с высокими остаточными напряжениями мала по сравнению с толщиной вырезаемого образца $(a/\delta) < 0,1$. Поэтому можно принять $\varepsilon_{\varepsilon} = 0$ и учитывать только изгибные деформации образца от вырезки $\sigma_{u}^{\varepsilon}(a)$.

Расчеты показывают, что момент инерции поперечного сечения участков образцов, соседних со впадинами резьбы, во много раз превышает момент инерции сечения в зоне впадин. Поэтому с достаточной точностью можно считать, что изгиб всего продольного образца возникает только от действия изгибающих моментов на участках впадин. Выведем зависимость для расчета $\sigma_u^{\varepsilon}(a)$ по стреле прогиба $_{f0}$ в середине продольного образца, измеренной после его вырезки, но до удаления вершин резьбы.

Расчетная схема приведена на рисунке 3.

Стрела прогиба f_0 связана с изгибающим моментом, возникающим на участках l_0 продольного образца под действием напряжений $\sigma_u^s(a)$, зависимостью Верещагина:

$$f_0 = \sum_{i=1}^{N} \frac{1}{E \cdot J(0)} \int_0^1 M_{\text{H}} \overline{M} dl.$$
 (1)

Для схемы нагружения, приведенной на рисунке 4, зависимость (1) имеет следующий вид:

$$f_0 = \frac{l_0 \cdot M_{_{\rm H}}}{EJ(0)} \sum_{i=1} \bar{M}_i;$$
 (2)

где: l_0 - ширина впадины резьбы ($l_0=2r$); $M_{\rm u}$ - усредненный изгибающий момент в зоне впадины резьбы, возникающий при вырезке образца; j_0 - усредненный момент инерции поперечного сечения образца в зоне впадины резьбы (до травления); n - количество впадин на длине образца, n=l/S; E - модуль упругости материала образца; \overline{M}_i - изгибающий момент от единичной силы (P=1) на i - м участке образца.

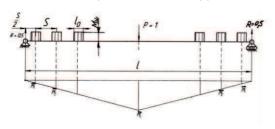


Рисунок 3. Схема нагружения продольного образца и эпюра изгибающих моментов от единичной силы

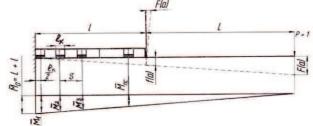


Рисунок 4. Схема измерения деформаций образца с использованием рычагаувеличителя и эпюра изгибающих моментов от единичной силы (*P*=1)

Максимальные напряжения на поверхности впадины резьбы σ_u^{max} и напряжения σ_u^{ε} (*a*), на глубине «*a*», возникающие при изгибе образца, определяются по зависимостям

$$\sigma_u^B(0) = \frac{\delta \cdot M_u}{2I(0)}; \ \sigma_u^s(a) = \sigma_u^{max} \cdot \left(1 - 2\frac{a}{\delta}\right) = \frac{M_u}{2 \cdot I(0)} (\delta - 2a)$$

где: δ – усредненная толщина образца в зоне впадин резьбы

5 — усредненная толщина образца в зоне впадин резьбы. Из формулы (2) получим:
$$M_{_{\mathrm{H}}}/j_{_{0}}=Ef_{_{0}}/l_{_{0}}\sum_{i=1}^{n}\bar{M}_{_{i}}$$
. Тогда: $\sigma_{_{\mathrm{H}}}^{_{\mathrm{B}}}(a)=\frac{E\cdot f_{_{0}}\cdot (\delta-2a)}{l_{_{0}}\cdot S\sum_{i=1}^{0,5n}(2i-1)}$.

В соответствие с рисунком 4 (
$$n$$
 — четное число): $\bar{M}_1 = \frac{S}{4}$; $\bar{M}_2 = \frac{3S}{4}$; $\bar{M}_3 = \frac{5S}{4}$ и т.д. до $\frac{n}{2}$;
$$\sum_{i=1} \bar{M}_i = \frac{S}{2} \sum_{i=1} (2i-1); \quad \sigma^{\scriptscriptstyle B}_{\scriptscriptstyle \rm H}(a) = \frac{E \cdot f_0 \cdot (\delta - 2a)}{l_0 \cdot S \sum_{i=1}^{0,5n} (2i-1)}. \tag{3}$$

Пример: $f_0 = 0.05$ мм; $\delta = 2.2$ мм; a = 0; $l_0 = 2$ мм; S = 6 мм; n = 10.

Пример:
$$f_0 = 0,05$$
 мм; $\delta = 2,2$ мм; $a = 0$; $l_0 = 2$ мм; $S = 6$ мм; $n = 10$.

$$\sigma_u^{\varepsilon}(0) = \frac{2,1 \cdot 10^5 \cdot 2,2 \cdot 0,05}{2 \cdot 6 \cdot 25} = 77 \, \text{МПа}$$
на глубине $a = 0,2$ мм, $\sigma_u^{\varepsilon}(0,2) = 63 \, \text{МПа}$
Определение нелинейной составляющей остаточных напряжений в ПС и

Определение нелинейной составляющей остаточных напряжений в ПС впадины резьбы проводится с использованием специальной методики и установки.

На конец образца, как его продолжение или перпендикулярно его продольной оси, закрепляется рычаг-увеличитель длиной L. (рисунок 4.) Все поверхности образца и рычага, кроме дна резьбы, покрываются защитным лаком, и образец с рычагом-увеличителем монтируется в установке. Поверхностный слой дна резьбы подвергается травлению, в процессе которого по перемещениям F(a) конца рычага-увеличителя измеряются деформации (стрела прогиба) образца f(a).

Для схемы нагружения и измерения деформаций образца по перемещениям рычагаувеличителя F(a), представленной на рисунке 4, формула Верещагина имеет следующий вид

$$F(a) = \frac{l_k \cdot M(a)}{E \cdot J(a)} \sum_{i=1}^n \overline{M}_i; \tag{4}$$

где: M(a) – изгибающий момент, возникающий в результате удаления слоя «а» с остаточными напряжениями $\sigma_0^0(a)$ с каждого участка (впадины), включая боковые поверхности; j(a) - момент инерции поперечного сечения образца на участке травления после удаления напряженного слоя «а»; $l_{\rm K} = l + 2a$ - длина канавки после удаления слоя «а»; $\bar{M}_{\rm i}$ - изгибающий момент от единичной силы (P=1) на i- м участке образца. $\overline{M}_i = L + l - \frac{l_k}{2} - (i-1) \cdot S$

$$\overline{M}_i = L + l - \frac{l_k}{2} - (i - 1) \cdot S$$

$$F(a) = \frac{l_k}{E} \cdot \frac{M(a)}{J(a)} \left[\left(L + l - \frac{l_k}{2} \right) n - S \sum_{i=1}^{n} (i - 1) \right]$$

$$F(a) = \frac{l_k^2 - n^2}{2E} \cdot \frac{M(a)}{J(a)} \left[\frac{2L - l_k}{l_k \cdot n} + \frac{2S}{l} \left(1 - \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n (i-1) \right) \right]$$

Или

$$F(a) = \frac{l_0^2 - n_i^2}{2E} \cdot \frac{M(a)}{J(a)} k_{_{\rm B}}; \tag{5}$$

где: $l_{\kappa}n$ - общая длина участков травления; k_{ε} - коэффициент увеличения (за счет рычага и участков, которые не травятся).

$$k_{\rm B} = \frac{2L - l_k}{l_k \cdot n} + \frac{2S}{l_k} (1 - \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n (i - 1)). \tag{5}$$

В случае установки рычага-увеличителя перпендикулярно оси образца на его конце: $\overline{M}_i = \overline{M} = L_i$

$$F(a) = \frac{M(a) \cdot l_k}{E \cdot J(a)} \sum_{i=1}^{n} \overline{M}_i = \frac{l_k \cdot n \cdot L}{E} \cdot \frac{M(a)}{J(a)}$$
 (6)

Представим последнее выражение в виде (с коэффициентом увеличения k_n):

$$F(a) = \frac{l_0^2 - n_i^2}{2E} \cdot \frac{M(a)}{J(a)} k_n;$$
 (7)

$$k_n = 2L/l_k \cdot n. (8)$$

Для образцов с поперечным сечением, близким к прямоугольной форме шириной «b» и толщиной « δ », момент инерции и изгибающий момент, возникающий от удаления слоя «a» с остаточными напряжениями σ_0 (x), определяются следующими зависимостями:

$$J(a) = \frac{b \cdot (\delta - a)^3}{12} \; ; \; M(a) = \frac{b \cdot (\delta + a)}{2} \int_0^a \sigma_0^0(x) \cdot dx - b \int_0^a \sigma_0^0(x) \cdot x \cdot dx$$

Тогда зависимости (5) и (7) можно представить в следующем обобщённом виде:

$$F(a) = k \frac{3l_k^2 \cdot n^2}{E \cdot (\delta - a)^3} [(\delta - a) \int_0^a \sigma_0^0(x) dx - 2 \int_0^a \sigma_0^0(x) \cdot x dx]; \tag{9}$$

где: $k = k_{\rm B}$ по формуле (6) для случая установки рычага-увеличителя вдоль образца; $k = k_{\rm n}$ по формуле (8) для случая установки рычага-увеличителя перпендикулярно продольной оси образца.

Продифференцировав правую и левую часть выражения (9) по параметру а, после соответствующих преобразований получаем формулу для расчета остаточных напряжений $\sigma_0(a)$ в следующем виде:

$$\sigma_0(a) = \frac{E(\delta - a)}{3k \cdot l_k^2 \cdot n^2} \{ F'(a) \cdot (\delta - a) - F(a) [3 + (\delta - a) (\frac{K'}{K} + \frac{4}{l_k})] \} - \frac{1}{\delta - a} \int_0^a \sigma_0(k) dx; \tag{10}$$

где: $F'(a) = \frac{dF(a)}{da}$; $k' = \frac{dk}{da}$; для перпендикулярного рычага — удлинителя $k' = -\frac{4L}{nl_{\nu}^2}$; для про-

дольного рычага-удлинителя:
$$k_b' = -\frac{4}{l_{\scriptscriptstyle K}^2} \left[\frac{l}{n} + S(1 - \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n (i-1)) \right].$$

По формуле (10) остаточные напряжения в слое «а» рассчитываются с учетом ранее определенных напряжений в предыдущих слоях.

Ниже приведен пример определения продольных (осевых) остаточных напряжений во впадинах резьбы M64x6 в вырезанном образце без учета изменения напряжений в результате вырезки образца по методике, изложенной в работе [2]. При L=90 мм, $l_{\rm K}=2$ мм, S=6 мм, n=10, $\delta=2,2$ мм, $E=2,1\cdot10^5$ МПа после удаления слоя а =0,33 мкм; $k_{\rm B}=9,36$.

На рисунке 5 приведены результаты измерения деформаций образца по перемещениям F(x) рычага-увеличителя по мере удаления напряженного

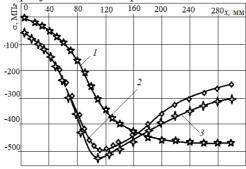


Рисунок 5. График перемещений F(x) рычага — увеличителя по глубине снятого слоя (1) при травлении продольного образца и эпюры осевых остаточных напряжений: 2 — рассчитанные по полной формуле; 3 — рассчитанные без учета слагаемого с интегралом

ПС впадин путем электрохимического травления, а также результаты расчета остаточ-

ных напряжений $\sigma_0^0(x)$ по графику перемещений.

Результаты расчетов показывают, что при определении остаточных напряжений в относительно тонких поверхностных слоях $\left(\frac{a}{\delta} < 0.05\right)$ в формуле (10) с погрешностью менее 5% можно не учитывать слагаемое с интегралом.

Заключение

В статье изложена новая методика определения осевых остаточных напряжений в поверхностном слое впадин (дна) крупных резьб на вырезанных продольных образцах.

Литература

- 1. Остаточные напряжения/ Биргер И.А.: М.: Машгиз, 1963 г.
- 2. Технологическое обеспечение качества изделий машиностроения/ Овсеенко А.Н., Клауч Д.Н., Кущева М.Е.: М., МГТУ «Станкин», 2006 г.
- 3. Технологические остаточные напряжения/ Подзей А.В., Сулима А.М., Евстигнеев М.И., Серебренников Г.З.: М.: Машиностроение. 1973 г.

Совершенствование технологии нарезания модифицированных глобоидных передач с локализованным пятном контакта

Аннотация. В статье рассмотрены возможности совершенствования технологии изготовления модифицированных глобоидных передач с локализованным пятном контакта. Разработана технология модифицированной глобоидной передачи, локализации пятна контакта, а так же конструкция режущего инструмента для нарезания глобоидных червяков и колес.

<u>Ключевые слова:</u> глобоидная передача, глобоидный редуктор, программа расчёта геометрии передачи, технология, механическая обработка

Среди червячных передач глобоидные передачи имеют неоспоримые преимущества по сравнению с червячными передачами с цилиндрическим червяком по нагрузочной способности, долговечности и к.п.д. Благодаря этим преимуществам глобоидные передачи получили широкое распространение в приводах тяжелого, энергетического, транспортного, горношахтного и другого оборудования.

Преимущества глобоидных передач связаны как с их конструктивными особенностями, так и со свойством модифицированного зацепления с локализованным пятном контакта.

Конструкция передачи имеет ряд особенностей. Благодаря вогнутой форме глобоидного червяка в зацеплении с витками находится большое число зубьев колеса. Если в червячной передаче коэффициент перекрытия обычно не превышает двух, то в глобоидной передаче число зубьев в обхвате червяком может быть от четырех и более. Соответственно, уменьшается нагрузка, приходящаяся на один зуб.

Радиус приведенной кривизны контакта в направлении, перпендикулярном контактной линии, в глобоидной передаче значительно больше, чем в червячной передаче. Это связано с тем, что в глобоидной передаче выпуклая поверхность витка червяка контактирует с вогнутой поверхностью зуба колеса, тогда как в червячной передаче обе поверхности выпуклые. Поэтому в глобоидной передаче при той же линейной нагрузке контактные напряжения меньше

Для работы передачи важно расположение вектора скольжения относительно направления контактной линии, так называемый угол смазывания. Чем ближе угол смазывания к 90°, тем больше масла попадает в контакт, тем он лучше смазывается и тем большую нагрузку контакт может передавать при более низком коэффициенте трения. Соответственно, повышается к.п.д. передачи и привода в целом. Если угол смазывания близок или равен нулю – масло не попадает в контакт и смазывание не происходит или происходит недостаточно и