

Сравнение относительной помехозащищенности разных типов сигналов

$N_{\text{ПСП}}$	31	63	127	255	511
$f_{\text{ТШ}}, \text{МГц}$	0,298	0,605	1,219	2,448	4,906
$K_{\text{ВПСК}}$	241	119	59	29	14
$K_{(W)\text{ШПС}}$	26	13	6	3	1
$\Pi_{\text{ОВПСК}}, \text{дБ}$	4,41	7,49	10,54	13,57	16,58
$\Pi_{0(W)\text{ШПС}}, \text{дБ}$	13,96	17,04	20,08	23,11	26,13

A. V. Kuzovnikov, V. G. Somov, V. I. Lavrov, A. L. Deryabin, V. A. Anzhina

METHOD OF FORMING OF NOISE-STOP SIGNALS

The article considers way of generation of broad-band signals (BBS) with direct expansion of a spectrum at which the pseudo-random sequence (PRS) is modulated not with harmonious bearing but with biorthogonal wavelet-function. It is shown, that this way of modulation PNS leads to considerable dilation of a bandwidth of a spectrum of the received signal. Comparative analysis of relative jam-protection of PSK BBS and wavelet (W) BBS signals is carried out.

Keywords: pseudorandom sequence, broad-band signal, methods of forming and modulation of signals, jam-protection.

© Кузовников А. В., Сомов В. Г., Лавров В. И., Дерябин А. Л., Анжина В. А., 2010

УДК 539

А. В. Лопатин, Р. А. Удальцов

СИММЕТРИЧНЫЕ КОЛЕБАНИЯ ТРЕХСЛОЙНОЙ ПЛАСТИНЫ*

Решена задача определения частоты симметричных колебаний трехслойной пластины с одинаковыми композитными несущими слоями и ортотропным наполнителем. Основное дифференциальное уравнение четвертого порядка получено с помощью принципа Гамильтона. Приведена формула для частоты симметричных колебаний трехслойной пластины с шарнирно-закрепленными несущими слоями.

Ключевые слова: трехслойная пластина, симметричные колебания.

Колебания трехслойных пластин отличаются большим разнообразием форм движения несущих слоев и наполнителя. Наиболее изученными из них являются поперечные изгибные колебания, при которых оба несущих слоя и наполнитель движутся в одну сторону. Вместе с тем трехслойные пластины могут совершать колебания, формы которых отличаются от форм поперечных колебаний. К ним относятся симметричные колебания трехслойных пластин с одинаковыми несущими слоями. При таких колебаниях срединная плоскость пластины не движется, а несущие слои и части наполнителя, лежащие по разные стороны срединной плоскости, движутся в противоположных направлениях. Очевидно, что для моделирования симметричных колебаний трехслойных пластин необходимо учитывать податливость наполнителя. Отметим, что число исследований, в которых рас-

сматривается влияние податливости наполнителя на динамическое поведение трехслойных пластин, невелико. Одним из первых было исследование, выполненное Фростингом и Томсоном [1]. Анализ решенных к настоящему времени вибрационных задач, в которых учитывается влияние податливости наполнителя на динамическое поведение трехслойных пластин, позволяет сделать вывод, что эти исследования далеки от своего завершения и могут быть дополнены новыми результатами.

Уравнения движения. Рассмотрим трехслойную пластину, состоящую из двух одинаковых композитных слоев и ортотропного наполнителя. Введем декартову систему координат x, y, z , связанную со срединной плоскостью трехслойной пластины. Пусть a, b – размеры пластины по осям x и y , а t, h – толщины несущего слоя и наполнителя.

*Работа выполнена при поддержке федеральной целевой программы «Научные и научно-педагогические кадры инновационной России» на 2009–2013 гг.

Для получения дифференциального уравнения симметричных колебаний трехслойной пластины воспользуемся вариационным принципом Гамильтона [2]. Отметим два положения движущейся пластины – в момент времени τ_1 и в момент времени τ_2 . При этом $\tau_2 > \tau_1$. Рассмотрим далее интеграл действия Гамильтона

$$S = \int_{\tau_1}^{\tau_2} L dt, \quad (1)$$

где L – функция Лагранжа, определяемая следующим образом:

$$L = T - U, \quad (2)$$

где T – кинетическая и U – потенциальная энергии трехслойной пластины, совершающей симметричные колебания.

Кинетическая энергия пластины определяется формулой

$$T = T_t + T_h, \quad (3)$$

где T_t – кинетическая энергия несущего слоя; T_h – кинетическая энергия заполнителя.

Для потенциальной энергии трехслойной пластины будем иметь

$$U = U_t + U_h, \quad (4)$$

где U_t – потенциальная энергия изгиба несущего слоя; U_h – потенциальная энергия деформации заполнителя.

Определим значения кинетической T_t и потенциальной U_t энергий несущего слоя, который совершает изгибные колебания. Выражения для T_t и U_t будут иметь следующий вид:

$$T_t = \frac{1}{2} B_{\rho t} \int_0^a \int_0^b (\partial w / \partial \tau)^2 dx dy; \quad (5)$$

$$U_t = \frac{1}{2} \int_0^a \int_0^b \left[D_{11} \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \right)^2 + 2D_{12} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + D_{22} \left(\frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right)^2 + 4D_{33} \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right)^2 \right] dx dy, \quad (6)$$

где τ – время; $w = w(x, y, \tau)$ – прогиб несущего слоя; $D_{11}, D_{22}, D_{12}, D_{33}$ – изгибные жесткости ортотропного несущего слоя; $B_{\rho t}$ – инерциальный параметр несущего слоя [3].

Кинетическая и потенциальная энергии заполнителя как трехмерного ортотропного тела определяются следующими выражениями:

$$T_h = \frac{1}{2} \int_0^a \int_0^b \int_0^{h/2} \rho_h \left[\left(\frac{\partial u_x}{\partial \tau} \right)^2 + \left(\frac{\partial u_y}{\partial \tau} \right)^2 + \left(\frac{\partial u_z}{\partial \tau} \right)^2 \right] dx dy dz; \quad (7)$$

$$U_h = \frac{1}{2} \int_0^a \int_0^b \int_0^{h/2} (\sigma_x e_x + \sigma_y e_y + \sigma_z e_z + \tau_{xy} e_{xy} + \tau_{xz} e_{xz} + \tau_{yz} e_{yz}) dx dy dz, \quad (8)$$

где ρ_h – плотность материала заполнителя; u_x, u_y, u_z – перемещения вдоль осей x, y, z ; $\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z$ – нормальные напряжения; $\tau_{xy}, \tau_{xz}, \tau_{yz}$ – касательные на-

пряжения; e_x, e_y, e_z – продольные деформации; e_{xy}, e_{xz}, e_{yz} – деформации сдвига.

Компоненты напряжений и деформаций в ортотропном заполнителе связаны между собой законом Гука:

$$e_x = \sigma_x / E_x - \nu_{xy} \sigma_y / E_y - \nu_{xz} \sigma_z / E_z, \quad (9)$$

$$e_y = \sigma_y / E_y - \nu_{yx} \sigma_x / E_x - \nu_{yz} \sigma_z / E_z,$$

$$e_z = \sigma_z / E_z - \nu_{zx} \sigma_x / E_x - \nu_{zy} \sigma_y / E_y, \quad (10)$$

$$e_{xy} = \tau_{xy} / G_{xy}, \quad (11)$$

$$e_{xz} = \tau_{xz} / G_{xz}, \quad e_{yz} = \tau_{yz} / G_{yz}, \quad (12)$$

где E_x, E_y, E_z – модули упругости материала; G_{xy}, G_{xz}, G_{yz} – модули сдвига; $\nu_{xy}, \nu_{xz}, \nu_{yx}, \nu_{yz}, \nu_{zx}, \nu_{zy}$ – коэффициенты Пуассона.

Деформации и перемещения в заполнителе связаны между собой геометрическими соотношениями

$$e_x = \partial u_x / \partial x, \quad e_y = \partial u_y / \partial y, \quad e_z = \partial u_z / \partial z, \\ e_{xy} = \partial u_x / \partial y + \partial u_y / \partial x, \quad e_{xz} = \partial u_x / \partial z + \partial u_z / \partial x, \\ e_{yz} = \partial u_y / \partial z + \partial u_z / \partial y. \quad (13)$$

Напряжения, деформации и перемещения, возникающие в заполнителе, являются в общем случае функциями трех координат и времени. Это обстоятельство существенно затрудняет получение как аналитического, так и численного решений рассматриваемой динамической задачи. Однако симметричные колебания обладают особенностью, которая позволит значительно упростить исходные уравнения для заполнителя. Дело в том, что при таких колебаниях перемещение u_z значительно больше перемещений u_x и u_y , появление которых обусловлено только эффектом Пуассона. Поэтому в рассматриваемой задаче можно принять, что в заполнителе тангенциальные перемещения отсутствуют, т. е.

$$u_x = 0, \quad u_y = 0. \quad (14)$$

Отметим, что при симметричных колебаниях допущение (14) будет заметно нарушаться только в небольшой области около краев заполнителя $x = 0, a$ и $y = 0, b$.

Подставляя равенства (14) в геометрические соотношения (13), будем иметь

$$e_x = 0, \quad e_y = 0, \quad (15)$$

$$e_{xy} = 0, \quad (16)$$

$$e_z = \partial u_z / \partial z, \quad e_{xz} = \partial u_z / \partial x, \quad e_{yz} = \partial u_z / \partial y. \quad (17)$$

С учетом уравнений (15) и (16) выражение (8), определяющее потенциальную энергию деформации заполнителя, примет вид

$$U_h = \frac{1}{2} \int_0^a \int_0^b \int_0^{h/2} (\sigma_z e_z + \tau_{xz} e_{xz} + \tau_{yz} e_{yz}) dx dy dz. \quad (18)$$

Выразим напряжения, входящие в формулу (18), через деформации. Для определения σ_z воспользуемся соотношениями (9) и (10). Учитывая равенства (15), из уравнений (9) выразим напряжения σ_x и σ_y через напряжение σ_z . Подставляя полученный результат в формулу (10), будем иметь

$$\sigma_z = \overline{E}_z e_z, \quad (19)$$

где \overline{E}_z – приведенный модуль упругости материала заполнителя в направлении оси z:

$$\overline{E}_z = E_z \left[1 - \nu_{xz} (\nu_{xz} + \nu_{yz} \nu_{xy}) + \nu_{zy} (\nu_{yz} + \nu_{yx} \nu_{xz}) / (1 - \nu_{yx} \nu_{xy}) \right]^{-1}. \quad (20)$$

Трансверсальные напряжения τ_{xz} и τ_{yz} определим из физических соотношений (12):

$$\tau_{xz} = G_{xz} e_{xz}, \quad \tau_{yz} = G_{yz} e_{yz}. \quad (21)$$

Подставим равенства (19) и (21) в формулу (18) и заменим деформации, используя геометрические соотношения (17). Тогда для потенциальной энергии деформации заполнителя будем иметь

$$U_h = \frac{1}{2} \int_0^a \int_0^b \int_0^{h/2} \left[\overline{E}_z (\partial u_z / \partial z)^2 + G_{xz} (\partial u_z / \partial x)^2 + G_{yz} (\partial u_z / \partial y)^2 \right] dx dy dz. \quad (22)$$

Подставляя равенства (14) в формулу (7), получим

$$T_h = \frac{1}{2} \int_0^a \int_0^b \int_0^{h/2} \rho_h (\partial u_z / \partial \tau)^2 dx dy dz. \quad (23)$$

Таким образом, потенциальная и кинетическая энергии заполнителя зависят только от перемещения u_z . При симметричных колебаниях трехслойной пластины функция u_z должна удовлетворять следующим условиям:

$$u_z(x, y, z, \tau) = \begin{cases} w(x, y, \tau), & z = h/2, \\ 0, & z = 0. \end{cases} \quad (24)$$

Учитывая эти условия, представим перемещение u_z в следующем виде

$$u_z(x, y, z, \tau) = f(z) w(x, y, \tau). \quad (25)$$

Здесь функция $f(z)$ задает характер распределения перемещений u_z по толщине заполнителя. Из уравнений (24) и (25) следует, что $f(h/2) = 1$ и $f(0) = 0$. При этом зависимость $f(z)$ должна обладать возможностью регулировать закон затухания перемещения по толщине заполнителя. Поэтому зададим $f(z)$ в следующем виде:

$$f(z) = (z / (h/2))^\xi, \quad (26)$$

где ξ – неизвестный, подлежащий определению параметр, который задает характер затухания нормального перемещения по толщине заполнителя. Изменение параметра ξ приводит к изменению характера затухания перемещения u_z от величины прогиба несущего слоя w до 0. При $\xi = 1$ функция $f(z)$ определяет линейный закон затухания u_z по толщине заполнителя. При $\xi > 1$ основное затухание u_z происходит в сужающейся зоне, которая приближается к несущему слою пластины. При $\xi < 1$ зона затухания u_z увеличивается и смещается к срединной плоскости пластины. Таким

образом, параметр ξ позволяет изменять размеры зоны заполнителя, в которой происходит затухание перемещения u_z . Величина ξ будет вычисляться в процессе определения частоты симметричных колебаний трехслойной пластины.

Подставляя равенства (25) и (26) в выражения (22) и (23) и выполняя интегрирование, получим

$$U_h = \frac{1}{2} \int_0^a \int_0^b \left[R_z w^2 + K_x \left(\frac{\partial w}{\partial x} \right)^2 + K_y \left(\frac{\partial w}{\partial y} \right)^2 \right] dx dy; \quad (27)$$

$$T_h = \frac{1}{2} B_{ph} \int_0^a \int_0^b \left(\frac{\partial w}{\partial \tau} \right)^2 dx dy. \quad (28)$$

Здесь

$$R_z = \overline{E}_z (2/h) \varphi(\xi), \quad K_x = G_{xz} (h/2) \theta(\xi), \quad (29)$$

$$K_y = G_{yz} (h/2) \theta(\xi),$$

$$B_{ph} = \rho_h (h/2) \theta(\xi). \quad (30)$$

Функции $\varphi(\xi)$, $\theta(\xi)$ определяются следующим образом:

$$\varphi(\xi) = \xi^2 / (2\xi - 1), \quad \theta(\xi) = 1 / (2\xi + 1). \quad (31)$$

В равенствах (29) и (30) R_z , K_x , K_y – жесткостные параметры заполнителя; B_{ph} – инерциальный параметр заполнителя. Выражения (27) и (29) определяют потенциальную энергию деформации и кинетическую энергию заполнителя в соответствии с допущением об отсутствии тангенциальных перемещений при симметричных колебаниях пластины.

При известных значениях потенциальной и кинетической энергий несущего слоя и заполнителя определим функцию Лагранжа для всей пластины. Подставляя уравнения (3), (4) в равенство (2), получим

$$L = T_t + T_h - (U_t + U_h). \quad (32)$$

Учитывая формулы (5), (6), (27) и (28), представим функцию Лагранжа (32) в следующем виде:

$$L = \int_0^a \int_0^b \Phi \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2}, \frac{\partial^2 w}{\partial y^2}, \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y}, \frac{\partial w}{\partial x}, \frac{\partial w}{\partial y}, \frac{\partial w}{\partial \tau}, w \right) dx dy. \quad (33)$$

Здесь

$$\Phi = \frac{1}{2} \left\{ (B_{pt} + B_{ph}) \left(\frac{\partial w}{\partial \tau} \right)^2 - \left[D_{11} \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \right)^2 + 2D_{12} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + D_{22} \left(\frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right)^2 + 4D_{33} \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right)^2 + R_z w^2 + K_x \left(\frac{\partial w}{\partial x} \right)^2 + K_y \left(\frac{\partial w}{\partial y} \right)^2 \right] \right\}. \quad (34)$$

Подставляя (33) в (1), будем иметь

$$S = \int_{\tau_1}^{\tau_2} \int_0^a \int_0^b \Phi \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2}, \frac{\partial^2 w}{\partial y^2}, \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y}, \frac{\partial w}{\partial x}, \frac{\partial w}{\partial y}, \frac{\partial w}{\partial \tau}, w \right) dx dy. \quad (35)$$

В соответствии с принципом Гамильтона, интеграл действия (35) в промежутке времени $\tau_2 - \tau_1$ для действительного движения трехслойной пластины

имеет стационарное значение. Тогда вариация функционала (35) равна нулю, т. е.

$$\delta S = 0. \quad (36)$$

Уравнение, описывающее симметричные колебания трехслойной пластины, является уравнением Эйлера для функционала (35). Это уравнение имеет следующий вид:

$$\begin{aligned} & \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left[\frac{\partial \Phi}{\partial (\partial^2 w / \partial x^2)} \right] + \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \left[\frac{\partial \Phi}{\partial (\partial^2 w / \partial x \partial y)} \right] + \\ & + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \left[\frac{\partial \Phi}{\partial (\partial^2 w / \partial y^2)} \right] - \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{\partial \Phi}{\partial (\partial w / \partial x)} \right] - \\ & - \frac{\partial}{\partial y} \left[\frac{\partial \Phi}{\partial (\partial w / \partial y)} \right] - \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{\partial \Phi}{\partial (\partial w / \partial \tau)} \right] + \frac{\partial \Phi}{\partial w} = 0. \end{aligned} \quad (37)$$

Подставляя (34) в (37), будем иметь

$$\begin{aligned} & D_{11} \partial^4 w / \partial x^4 + 2(D_{12} + 2D_{33}) \partial^4 w / \partial x^2 \partial y^2 + \\ & + D_{22} \partial^4 w / \partial y^4 - K_x \partial^2 w / \partial x^2 - K_y \partial^2 w / \partial y^2 + \\ & + R_z w + (B_{pt} + B_{ph}) \partial^2 w / \partial \tau^2 = 0. \end{aligned} \quad (38)$$

Уравнение (38) представляет собой основное дифференциальное уравнение симметричных колебаний трехслойной пластины.

Рассматривая свободные колебания трехслойной пластины, представим прогиб несущего слоя в следующем виде:

$$w(x, y, \tau) = w(x, y) e^{i\omega \tau}, \quad (39)$$

где i – мнимая единица; ω – круговая частота колебаний; $w(x, y)$ – функция формы, описывающая моды колебаний несущего слоя.

Получим уравнение для определения формы несущего слоя при симметричных колебаниях. Подставляя (39) в (38), будем иметь

$$\begin{aligned} & D_{11} \partial^4 w / \partial x^4 + 2(D_{12} + 2D_{33}) \partial^4 w / \partial x^2 \partial y^2 + \\ & + D_{22} \partial^4 w / \partial y^4 - K_x \partial^2 w / \partial x^2 - K_y \partial^2 w / \partial y^2 + \\ & + R_z w - (B_{pt} + B_{ph}) \omega^2 w = 0. \end{aligned} \quad (40)$$

Здесь и далее $w = w(x, y)$.

Трехслойная пластина с шарнирно-закрепленными несущими слоями. Определим частоту симметричных колебаний трехслойной пластины, у которой края несущих слоев шарнирно закреплены. Представим решение уравнения (40) в следующем виде:

$$w = \sum_{m=1} \sum_{n=1} w_{mn} \sin \lambda_m x \sin \lambda_n y, \quad (41)$$

где m, n – число полуволн вдоль осей x и y соответственно; $\lambda_m = m\pi/a, \lambda_n = n\pi/a, w_{mn}$ – неизвестные числа.

Подставляя (41) в (40), получим

$$\begin{aligned} & D_{11} \lambda_m^4 + 2(D_{12} + 2D_{33}) \lambda_m^2 \lambda_n^2 + D_{22} \lambda_n^4 - \\ & - K_x \lambda_m^2 - K_y \lambda_n^2 + R_z = (B_{pt} + B_{ph}) \omega_{mn}^2, \end{aligned} \quad (42)$$

где ω_{mn} – частота колебаний, соответствующая номерам m, n .

Приведем уравнение (42) к безразмерному виду. Для этого умножим его на $a^2 b^2$ и разделим на $(D_{11} D_{22})^{1/2}$. В результате преобразований получим

$$\eta_{mn} = \zeta_{mn} \gamma_{mn}. \quad (43)$$

Здесь

$$\zeta_{mn} = \pi^4 (\alpha m^4 + 2\beta m^2 n^2 + n^4 / \alpha), \quad (44)$$

$$\gamma_{mn} = 1/1 + r_p (1 + \pi^2 r_x \alpha m^2 + r_y n^2 / a / \zeta_{mn} + t_z / \zeta_{mn}), \quad (45)$$

$$\alpha = \sqrt{D_{11} / D_{22}} b^2 / a^2, \quad \beta = (D_{12} + 2D_{33}) / \sqrt{D_{11} D_{22}}, \quad (46)$$

$$r_x = K_x a^2 / D_{11}, \quad r_y = K_y b^2 / D_{22}, \quad (47)$$

$$t_z = R_z a^2 b^2 / \sqrt{D_{11} D_{22}}, \quad r_p = B_{ph} / B_{pt},$$

$$\eta_{mn} = \omega_{mn}^2 B_{pt} a^2 b^2 / \sqrt{D_{11} D_{22}}. \quad (48)$$

Равенство (48) определяет безразмерный частотный параметр η_{mn} несущего слоя как отдельной пластины, не связанной с заполнителем. В формуле (43) величина γ_{mn} характеризует степень влияния заполнителя на частотный параметр несущего слоя. Величина ζ_{mn} при этом определяет частотный параметр только пластины несущего слоя. На самом деле, если заполнитель отсутствует, то из формул (29), (30) и (47) следует, что $r_x = 0, r_y = 0, t_z = 0, r_p = 0$. В этом случае из равенства (45) будем иметь $\gamma_{mn} = 1$. Тогда $\eta_{mn} = \zeta_{mn}$. Используя формулы (29) и (30), представим равенства (47) в следующем виде:

$$\begin{aligned} r_x &= p_x \theta(\xi), \quad r_y = p_y \theta(\xi), \\ t_z &= s_z \varphi(\xi), \quad r_p = p_p \theta(\xi) \end{aligned} \quad (49)$$

Здесь

$$\begin{aligned} p_x &= G_x h a^2 / (2D_{11}), \quad p_y = G_y h b^2 / (2D_{22}), \\ s_z &= 2E \bar{a}^2 b^2 / (h(D_{11} D_{22})^{1/2}), \\ p_p &= p_h h / (2B_{pt}). \end{aligned} \quad (50)$$

Подставляя (49) в (45), будем иметь

$$\begin{aligned} \gamma_{mn}(\xi) &= [1 + \theta(\xi) \pi^2 (p_x \alpha m^2 + p_y n^2 / \alpha) / \\ & / \zeta_{mn} + \varphi(\xi) s_z / \zeta_{mn}] / (1 + p_p \theta(\xi)). \end{aligned} \quad (51)$$

Учитывая равенство (51), запишем выражение (43) в следующем виде:

$$\eta_{mn} = \zeta_{mn} \gamma_{mn}(\xi). \quad (52)$$

Таким образом, частотный параметр зависит от параметра ξ , который задает характер затухания нормального перемещения по толщине заполнителя.

Определим частоту симметричных колебаний трехслойной пластины. Из равенства (48) будем иметь

$$\omega_{mn} = \frac{\sqrt{\eta_{mn}}}{ab} \sqrt{\frac{D_{11} D_{22}}{B_{pt}}}. \quad (53)$$

Подставляя (52) в (53), получим

$$\omega_{mn} = \psi_{mn}(\xi) \omega_{mn}, \quad (54)$$

где $\psi_{mn}(\xi) = (\gamma_{mn}(\xi))^{1/2}$. Величина ω_{mn} , представляющая собой частоту колебаний только пластины несущего слоя, определяется следующим выражением:

$$\omega_{mni} = \frac{\lambda_{mn}}{ab} \sqrt{\frac{D_{11} D_{22}}{B_{\rho t}}}, \quad (55)$$

где $\lambda_{mn} = (\zeta_{mn})^{1/2}$.

Из формулы (54) видно, что частота симметричных колебаний трехслойной пластины зависит от величины ξ . Истинное значение частоты колебаний для каждой комбинации m и n может быть получено с помощью процедуры минимизации по параметру ξ . В этом случае

$$\omega_{mn} = \varphi_{mn} \omega_{mni}, \quad (56)$$

где

$$\varphi_{mn} = \min_{\xi_l \leq \xi \leq \xi_r} [\psi_{mn}(\xi)], \quad (57)$$

где $\xi_r - \xi_l$ – диапазон изменения параметра ξ .

Формула (56) определяет частоту симметричных колебаний трехслойной пластины. Как видно, частота колебаний ω_{mn} представляет собой произведение частоты колебаний несущего слоя ω_{mni} и частотного коэффициента φ_{mn} , который учитывает динамическое поведение заполнителя. Отметим, что формула (56) оказывается особенно удобной для параметрического анализа, в котором исследуется влияние геометрических, упругих и инерциальных параметров трехслойной пластины на частоты колебаний.

Получим расчетные формулы для трехслойной пластины с однородными ортотропными несущими слоями. Изгибные жесткости такого несущего слоя определяются следующим образом:

$$D_{11} = \bar{E}_{xt} t^3 / 12, \quad D_{12} = \bar{E}_{xt} \nu_{xyt} t^3 / 12, \quad (58)$$

$$D_{22} = \bar{E}_{yt} t^3 / 12, \quad D_{33} = G_{xyt} t^3 / 12,$$

$$\begin{aligned} \bar{E}_{xt} &= E_{xt} / (1 - \nu_{xyt} \nu_{yxt}), \\ \bar{E}_{yt} &= E_{yt} / (1 - \nu_{xyt} \nu_{yxt}), \end{aligned} \quad (59)$$

где E_{xt}, E_{yt} – модули упругости; G_{xyt} – модуль сдвига; ν_{xyt}, ν_{yxt} – коэффициенты Пуассона. Для инерциально-го параметра однородного несущего слоя будем иметь

$$B_{\rho t} = \rho_t t, \quad (60)$$

где ρ_t – плотность материала несущего слоя.

Подставляя (58) и (59) в (46), получим

$$\begin{aligned} \alpha &= \sqrt{\bar{E}_{xt} / \bar{E}_{yt}} b^2 / a^2, \\ \beta &= (\bar{E}_{xt} \nu_{xyt} + 2G_{xyt}) \sqrt{\bar{E}_{xt} / \bar{E}_{yt}}. \end{aligned} \quad (61)$$

Определим далее безразмерные параметры p_x, p_y, s_z, p_ρ . Учитывая формулы (58) и (60), из равенств (50) будем иметь

$$p_x = 6 \frac{G_{xz}}{E_{xt}} \frac{h a^2}{t^2}, \quad p_y = 6 \frac{G_{yz}}{E_{yt}} \frac{h b^2}{t^2}, \quad (62)$$

$$s_z = 24 \frac{\bar{E}_z}{\sqrt{\bar{E}_{xt} \bar{E}_{yt}}} \frac{a^2 b^2}{t^2} \left(\frac{h}{t} \right)^{-1},$$

$$p_\rho = \frac{1}{2} \frac{\rho_h h}{\rho_t t}. \quad (63)$$

Подставляя D_{11} и D_{22} из (58) и $B_{\rho t}$ из (60) в выражение (55), получим

$$\omega_{mni} = \lambda_{mn} \frac{t}{ab} \sqrt{\frac{\sqrt{\bar{E}_{xt} \bar{E}_{yt}}}{12 \rho_t}}. \quad (64)$$

Формула (64) определяет частоту колебаний однородного ортотропного несущего слоя.

Если несущие слои выполнены из изотропного материала, то для модулей упругости будем иметь

$$E_{xt} = E_{yt} = E_t, \quad (65)$$

$$\bar{E}_{xt} = \bar{E}_{yt} = \bar{E}_t, \quad (66)$$

$$\bar{E}_{xt} \nu_{xyt} = \bar{E}_t \nu_t, \quad G_{xyt} = 0,5(1 - \nu_t) / \bar{E}_t, \quad (67)$$

где $\bar{E}_t = E_t(1 - \nu_t^2)$; E_t – модуль упругости; ν_t – коэффициент Пуассона.

Подставляя (65), (66) и (67) в равенства (61), получим

$$\alpha = b^2 / a^2, \quad \beta = 1. \quad (68)$$

С учетом соотношений (66), выражения (62), определяющие безразмерные параметры p_x, p_y и s_z , примут следующий вид:

$$\begin{aligned} p_x &= 6 \frac{G_{xz}}{E_t} \frac{h a^2}{t^2}, \quad p_y = 6 \frac{G_{yz}}{E_t} \frac{h b^2}{t^2}, \\ s_z &= 24 \frac{\bar{E}_z}{E_t} \frac{a^2 b^2}{t^2} \left(\frac{h}{t} \right)^{-1}. \end{aligned} \quad (69)$$

Подставляя (66) в (64) для частоты колебаний изотропного несущего слоя, будем иметь

$$\omega_{mni} = \lambda_{mn} \frac{t}{ab} \sqrt{\frac{\bar{E}_t}{12 \rho_t}}. \quad (70)$$

Структуры трехслойных пластин с композиционными несущими слоями и ортотропным заполнителем обладают большим разнообразием геометрических, упругих и инерциальных параметров. Каждый из этих параметров тем или иным образом может влиять на частоты симметричных колебаний. Исследование такого влияния в общем случае является достаточно громоздкой задачей. Для того чтобы сделать параметрический анализ обозримым и в то же время продемонстрировать возможности разработанной динамической модели, рассмотрим далее квадратную трехслойную пластину с изотропными несущими слоями и изотропным заполнителем. Получим расчетные формулы для такой пластины. Пусть в заполнителе

$$E_x = E_y = E_z = E_h, \quad (71)$$

$$G_{xy} = G_{xz} = G_{yz} = G_h, \quad (72)$$

$$\nu_{xy} = \nu_{xz} = \nu_{yx} = \nu_{yz} = \nu_{zx} = \nu_{zy} = \nu_h, \quad (73)$$

где E_h, G_h – модули упругости; ν_h – коэффициент Пуассона изотропного материала заполнителя.

С учетом равенства (71) и (73) выражение (20), определяющее приведенный модуль упругости материала заполнителя, примет следующий вид:

$$\bar{E}_h = E_h [1 - 2\nu_h^2 / (1 - \nu_h)]^{-1}. \quad (74)$$

Подставляя (72) в (69) и учитывая, что $a = b$ и $\bar{E}_z = \bar{E}_h$, получим

$$p_x = p_y = p = 6 \frac{G_h}{E_t} \frac{h}{t} \frac{a^2}{t^2}, \quad (75)$$

$$s_z = s = 24 \frac{\bar{E}_h}{E_t} \frac{a^4}{t^4} \left(\frac{h}{t} \right)^{-1}.$$

Определим далее для рассматриваемой пластины параметры ζ_{mn} , λ_{mn} и $\gamma_{mn}(\xi)$. Из первого равенства (68) при $a = b$ будем иметь $\alpha = 1$. Подставляя $\alpha = 1$ и $\beta = 1$ в уравнение (44), получим

$$\zeta_{mn} = \pi^4 (m^2 + n^2)^2. \quad (76)$$

Тогда

$$\lambda_{mn} = \sqrt{\zeta_{mn}} = \pi^2 (m^2 + n^2). \quad (77)$$

Подставляя $\alpha = 1$, $p_x = p_y = p$, $s_z = s$ в уравнение (51) и учитывая равенство (76), будем иметь

$$\gamma_{mn}(\xi) = \left[1 + p\theta(\xi)/\lambda_{mn} + s\varphi(\xi)/\zeta_{mn} \right] / \left(1 + p_p\theta(\xi) \right). \quad (78)$$

Частота колебаний квадратного изотропного несущего слоя может быть получена из формулы (70), если в ней принять $a = b$. Тогда

$$\omega_{mni} = \lambda_{mn} \frac{t}{a^2} \sqrt{\frac{\bar{E}_t}{12\rho_t}}. \quad (79)$$

Частота колебаний трехслойной пластины определяется по-прежнему с помощью формулы (56).

Сделаем еще одно упрощение при решении рассматриваемой задачи. Будем в дальнейшем отыскивать частоты колебаний только для случая, когда $m = n$. Получим необходимые расчетные формулы, заменяя при этом получающийся двойной индекс mn на одинарный индекс m . Из уравнений (76), (77), (78) и (79), полагая в них $m = n$, получим

$$\zeta_m = 4\pi^4 m^4, \quad \lambda_m = 2\pi^2 m^2, \quad (80)$$

$$\gamma_m(\xi) = \left[1 + p\theta(\xi)/\lambda_m + s\varphi(\xi)/\zeta_m \right] / \left(1 + p_p\theta(\xi) \right), \quad (81)$$

$$\omega_{mi} = \lambda_m \frac{t}{a^2} \sqrt{\frac{\bar{E}_t}{12\rho_t}}. \quad (82)$$

Частота симметричных колебаний рассматриваемой трехслойной пластины может быть найдена из следующих формул (см. уравнения (56), (57):

$$\omega_m = \varphi_m \omega_{mi}, \quad (83)$$

$$\varphi_m = \min_{\xi_i \leq \xi \leq \xi_r} \psi_m(\xi), \quad (84)$$

где

$$\psi_m(\xi) = \sqrt{\gamma_m(\xi)}. \quad (85)$$

Рассмотрим порядок определения частоты колебаний для произвольного номера m . Пусть известны размеры a , h , t , упругие характеристики E_t , ν_t , E_h , ν_h (или G_h) и плотности ρ_t , ρ_h . С помощью формул (63), (75) определим безразмерные параметры p_p , p , s . Затем используя равенства (31), (81), (84), выполним

процедуру минимизации функции $\psi_m(\xi)$ по параметру ξ и найдем коэффициент φ_m согласно формуле (84). Завершая вычисления, определим частоту ω_{mi} (82) и частоту симметричных колебаний трехслойной пластины ω_m (83).

Выполним верификацию разработанной модели симметричных колебаний трехслойной пластины. Для этого сравним частоты колебаний, в одном случае полученные с помощью этой модели, а в другом – с помощью метода конечных элементов. Пусть рассматриваемая трехслойная пластина имеет $a = 0,2$ м; $h = 0,04$ м; $t = 0,0005$ м; $E_t = 69$ ГПа; $\nu_t = 0,33$; $E_h = 165$ МПа; $\nu_p = 0,03125$; $\rho_t = 2700$ кг/м³; $\rho_h = 30$ кг/м³.

Определим в примере частоту колебаний $f_m = \omega_m/2\pi$ для $m = 1, 3, 5$. Результаты расчетов, полученные с помощью разработанной модели, имеют следующие значения: $f_1 = 11800$ Гц, $f_3 = 13184$ Гц, $f_5 = 15469$ Гц.

Для определения частот колебаний с помощью метода конечных элементов был использован пакет COSMOS/M. Пластины несущих слоев моделировались элементами SHELL4, а трехмерный наполнитель моделировался элементами SOLID.

Результаты вычислений частот с использованием конечно-элементного моделирования обозначим f_m^{FEM} ($m = 1, 3, 5$). Были получены следующие значения частот колебаний: $f_1^{\text{FEM}} = 11803$ Гц, $f_3^{\text{FEM}} = 13191$ Гц, $f_5^{\text{FEM}} = 15483$ Гц.

Сравнение частот колебаний f_m и f_m^{FEM} ($m = 1, 3, 5$) показывает, что относительная разница между ними составляет 0,025; 0,054; 0,090 % соответственно. Это дает основание утверждать, что разработанная модель позволяет с высокой точностью определять частоты симметричных колебаний трехслойной пластины. Частотный анализ, выполненный по приведенным выше формулам, требует минимальных вычислительных ресурсов, не сравнимых с вычислительными ресурсами, необходимыми для решения этой задачи методом конечных элементов. Преимущества разработанной модели будут особенно заметны в высокочастотном вибрационном анализе. При высокочастотных колебаниях длина полуволны становится заметно меньше толщины наполнителя. Если такую задачу решать методом конечных элементов, то для реалистичного описания движения трехмерного наполнителя надо будет использовать элементы очень малого размера. Это потребует значительных вычислительных ресурсов и увеличит время решения.

Таким образом, решена задача о симметричных колебаниях трехслойной пластины, структура которой состоит из двух одинаковых композитных несущих слоев и ортотропного наполнителя. С использованием вариационного принципа Гамильтона получено дифференциальное уравнение, описывающее движение трехслойной пластины. При выводе этого уравнения были использованы два предположения, касающиеся деформирования наполнителя. Согласно

первому предположению, в заполнителе отсутствуют тангенциальные перемещения. В соответствии со вторым предположением нормальные перемещения в заполнителе изменяются от прогиба несущего слоя до нуля по нелинейному закону. Были получены формулы, определяющие частоту симметричных колебаний трехслойной пластины, у которой края несущих слоев шарнирно закреплены. Показано, что частота колебаний трехслойной пластины может быть представлена в виде произведения частоты колебаний несущего слоя и частотного коэффициента, который учитывает динамическое поведение заполнителя. Приведены формулы, определяющие величину частотного коэффициента для трехслойных пластин с ортотропными и изотропными несущими слоями. С помощью метода конечных элементов была выполнена верификация разработанной модели симметричных колебаний трехслойной пластины. Из сравнения результатов вычислений следует, что полученные в работе формулы

позволяют с высокой достоверностью определять частоты симметричных колебаний трехслойных пластин. Разработанная модель дает возможность находить частоты с точностью, сопоставимой с точностью аналогичных расчетов, выполненных в пакетах COSMOS/M, ANSYS. При этом частотный анализ, выполненный на основе представленной модели, требует минимальных вычислительных ресурсов.

Библиографические ссылки

1. Frosting Y., Thomson O. T. High-Order Free Vibration of Sandwich Panels with a Flexible Core // Intern. J. of Solids and Structures. 2004. № 41(5–6). P. 1697–1724.
2. Langhaar H. L. Energy Methods in Applied Mechanics. N. Y. : John Wiley & Sons, 1962.
3. Васильев В. В. Механика конструкций из композиционных материалов. М. : Машиностроение, 1988.

A. V. Lopatin, R. A. Udaltsov

WRINKLING VIBRATIONS OF SANDWICH PLATE

The task of frequency test of sandwich plate wrinkling vibrations, when plate is composed of two similar composite bearing layers and orthotropic filler, is solved in this paper. Hamilton's principle was applied to derive a basic differential equation of forth order. Frequency formula for symmetrical vibrations of sandwich plate with pinned bearing layers is given.

Keywords: sandwich plate, wrinkling vibrations.

© Лопатин А. В., Удальцов Р. А., 2010

УДК 621.393.3

В. Б. Малинкин, Е. В. Малинкин, Е. Ф. Кураш, О. В. Соболева

ИНВАРИАНТНАЯ ВОЛОКОННО-ОПТИЧЕСКАЯ СИСТЕМА ПЕРЕДАЧИ И ЕЁ ХАРАКТЕРИСТИКИ

Предложен метод борьбы с искажениями, вносимыми волоконно-оптической линией связи. Метод основан на использовании инвариантного равенства. Определены основные технические характеристики.

Ключевые слова: инвариантный, волоконно-оптическая система передачи, фотоприемник.

В подавляющем большинстве случаев в волоконно-оптических системах передачи (ВОСП) для передачи информационного сигнала используется классическая амплитудная модуляция.

Вероятность ошибочного приема регенераторов составляет 10^{-10} в соответствии с рекомендациями Международного союза электросвязи (МСЭ) (ITU-T G.707. Network node interface for the Synchronous Digital Hierarchy 2004). В более поздних рекомендациях МСЭ (ITU-T G.975. Forward error correction for submarine systems. 1996) предлагается использовать устройства защиты от ошибок (УЗО), работа которых основана на специальном кодировании сигнала передачи с помощью циклических кодов.

При скорости передачи 10 Гбит/с и выше создать устройства защиты от ошибок, работающие в реальном масштабе времени, сложно.

Между тем уменьшение вероятности ошибки можно достичь другими способами. Один из них предлагается ниже.

Постановка задачи. Имеем ВОСП (рис. 1). В качестве передатчика используется лазер. В качестве приемника используется фотоприемное устройство. Для передачи информационного сигнала используется второе окно прозрачности.

Необходимо синтезировать алгоритм передачи информационного сигнала, основанный на инвариантном способе обработки информации.